

Outerspace

Reactive robotic creature

Ein Projekt von Andre Stubbe und Markus Lerner

<http://www.outerspace-robot.com>

Technische Informationen

1. Roboter

Maße des Gehäuses

40 x 40 x 15 cm (L*W*H)

Länge des Arms

ca. 55 cm

Gewicht

7,5 kg

Anschlüsse

90–240 V Netzteil mit Eurostecker (Typ C)

Zeit für Aufbau

ca. 30 min

Zeit für Abbau

ca. 15 min

2. Transportkiste

Typ

Aluminiumkiste mit 2 Griffen für horizontalen Transport und einem Griff für vertikalen Transport.

Maße

45 x 55 x 35 cm (L*B*H)

Gewicht

15 kg (inkl. Roboter)

3. Anforderungen für den Aufbau

1. Ein weißes Podest mit den Maßen 60 x 60 x 75 cm (LxBxH) ist die perfekte Plattform für Outerspace.
2. Ideal für den Roboter ist ein Platz, an dem, ungefähr mittig unter ihm, ein kleines Loch angebracht ist. Durch dieses Loch wird später der kleine Stecker des Netzteils gesteckt und dieser muss da auch durchpassen. So ist die Stromversorgung des Roboters nicht zu sehen und keiner kann sich an dem Netzteil zu schaffen machen.
3. Ideal ist auch ein Lichtspot, der genau über Outerspace angebracht ist. Outerspace braucht Licht, im Dunkeln sieht er schlecht.